

Aufgabe 1 (4 Punkte)

Es seien $f, g, h : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ definiert durch

$$\begin{aligned} f(x, y, z) &:= x \cos y \sin z, \\ g(x, y, z) &:= x \sin y \sin z, \\ h(x, y, z) &:= x \cos z. \end{aligned}$$

Man berechne $df \wedge dg \wedge dh$.

Aufgabe 2 (8 Punkte)

Sei M eine orientierbare zweidimensionale Mannigfaltigkeit in \mathbb{R}^3 mit Einheitsnormalenfeld ν , N sei eine orientierbare eindimensionale Mannigfaltigkeit mit Einheitstangentenfeld τ . Es gelte $M = \cup_{i=1}^k \bar{F}_i$, $N = \cup_{i=1}^l \bar{K}_i$ mit regulären paarweise disjunkten Flächenstücken F_i bzw. Kurvenstücken K_i .

Insbesondere verlangen wir von F_i bzw. K_i : Es gibt Parameterbereiche $B_i \subset \mathbb{R}^2$ bzw. $D_i \subset \mathbb{R}$, bijektive stetig differenzierbare Abbildungen $\phi_i : B_i \rightarrow F_i$, $\psi_i : D_i \rightarrow K_i$ mit $\frac{\partial \phi_i}{\partial t_1} \times \frac{\partial \phi_i}{\partial t_2} \neq 0$ für alle $t = (t_1, t_2) \in B_i$ bzw. $\frac{d\psi_i}{dt} \neq 0$ für alle $t \in D_i$. Schließlich sei

$$\nu(\phi_i(t)) = \frac{\left(\frac{\partial \phi_i}{\partial t_1} \times \frac{\partial \phi_i}{\partial t_2}\right)(t)}{\left|\left(\frac{\partial \phi_i}{\partial t_1} \times \frac{\partial \phi_i}{\partial t_2}\right)(t)\right|} \quad \text{bzw.} \quad \tau(\psi_i(t)) = \frac{\frac{d\psi_i}{dt}(t)}{\left|\frac{d\psi_i}{dt}(t)\right|}.$$

Man kann nun auch Kurven- bzw. Flächenintegrale für skalarwertige Funktionen $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ bzw. $g : N \rightarrow \mathbb{R}$ einführen:

$$\begin{aligned} \int_M f(x) dO(x) &:= \sum_{i=1}^k \int_{F_i} f(x) dO(x) := \sum_{i=1}^k \int_{B_i} f(\phi_i(t)) \left| \left(\frac{\partial \phi_i}{\partial t_1} \times \frac{\partial \phi_i}{\partial t_2} \right) (t) \right| dt; \\ \int_N g(x) do(x) &:= \sum_{i=1}^l \int_{K_i} g(x) do(x) := \sum_{i=1}^l \int_{D_i} g(\psi_i(t)) \left| \frac{d\psi_i}{dt}(t) \right| dt. \end{aligned}$$

- a) Sei zunächst speziell $M = S = \{x \in \mathbb{R}^3 : |x| = 1\}$ die Oberfläche der Einheitskugel. Berechnen Sie:

$$\int_S 1 dO(x); \quad \int_S (1 - x_3^2) dO(x).$$

Hinweis: Kugelkoordinaten.

- b) Seien nun wieder M, N allgemein wie im einleitenden Text. Welche Bedeutung haben $\int_N 1 do(x)$ bzw. $\int_M 1 dO(x)$?

Aufg 1: $f, g, h: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(x, y, z) = x \cos y \sin z$$

$$g(x, y, z) = x \sin y \sin z$$

$$h(x, y, z) = x \cos z$$

$$df = \cos y \sin z dx - x \sin y \sin z dy + x \cos y \cos z dz$$

$$dg = \sin y \sin z dx + x \cos y \sin z dy + x \sin y \cos z dz$$

$$dh = \cos z dx - x \sin z dz$$

$\Omega^3(\mathbb{R}^3) \ni \underbrace{df \wedge dg \wedge dh}_{\text{Volumenform}} = \cos y \sin z + x \cos y \sin z + (-) x \sin z$

$$dx \wedge dy \wedge dz - x \sin y \sin z [\sin y \sin z + (-) x \sin z - x \sin y \cos z \cos z] dx \wedge dy \wedge dz + x \cos y \cos z + x \cos y \sin z + \cos z dz \wedge dy \wedge dx$$

$$= \{ -x^2 \cos^2 y \sin^3 z + x \sin y \sin z [x \sin y (\sin^2 z + \cos^2 z)] - x^2 \cos^2 y \cos^2 z + \sin z \} dx \wedge dy \wedge dz$$

$$= -x^2 \{ \cos^2 y \sin z + \sin^2 y \sin z \} dx \wedge dy \wedge dz$$

$$= -x^2 \sin z dx \wedge dy \wedge dz$$

Aufg 2:

a) $M = S = \{ x \in \mathbb{R}^3 : |x| = 1 \}$

Kugelkoordinaten:

$$\phi: \begin{cases} [\bar{0}, \pi] \times [0, 2\pi) \rightarrow S \\ (\theta, \varphi) \mapsto (\sin \theta \cos \varphi, \sin \theta \sin \varphi, \cos \theta) \end{cases}$$

[eine Abb. ϕ nicht als σ !]

$$\text{Berechne: } \partial_{\theta} \phi = (\cos \theta \cos \varphi, \cos \theta \sin \varphi, -\sin \theta)$$

$$\partial_{\varphi} \phi = (-\sin \theta \sin \varphi, \sin \theta \cos \varphi, 0)$$

$$\partial_{\theta} \phi \times \partial_{\varphi} \phi = (\sin^2 \theta \cos \varphi, \sin^2 \theta \sin \varphi, \sin \theta \cos \theta)$$

$$|\partial_{\theta} \phi \times \partial_{\varphi} \phi|^2 = \sin^4 \theta + \sin^4 \theta \cos^2 \theta = \sin^4 \theta$$

$$|\partial_{\theta} \phi \times \partial_{\varphi} \phi| = \sin \theta \geq 0 \quad \text{für } \theta \in [0, \pi]$$

$$\frac{\partial_{\theta} \phi \times \partial_{\varphi} \phi}{|\partial_{\theta} \phi \times \partial_{\varphi} \phi|} = (\sin \theta \cos \varphi, \sin \theta \sin \varphi, \cos \theta) = \phi(\theta, \varphi)$$

$$\underbrace{\hspace{10em}}_{\nu(\phi(\theta, \varphi))}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \int_S 1 \, d\mathcal{O}(x) &= \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} 1 \cdot \sin \theta \, d\theta \, d\varphi \\ &= \int_0^{2\pi} [-\cos \theta]_0^{\pi} \, d\varphi = 4\pi \end{aligned}$$

Kugeloberfläche

$$\int_{\mathcal{S}} (1 - x_3^2) dO(x) = \int_{\mathcal{S}} 1 dO(x) - \int_{\mathcal{S}} x_3^2 dO(x)$$

$$= 4\pi - \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \underbrace{\cos^2 \theta \sin \theta}_{\partial_{\theta}(-\frac{1}{3}\cos^3 \theta)} d\theta d\varphi = 4\pi + \frac{1}{3} \int_0^{2\pi} [\cos^3 \theta]_0^{\pi} d\varphi$$

$$= 4\pi - \frac{2}{3} \cdot 2\pi = \frac{8}{3} \pi$$

4) (i) Betrachte o.B.d.A. ein einwertiges Parametrisierung

B:

$$\vec{\nu}(\phi(t_1)) \cdot \nu(\phi(t_1)) = \vec{\nu}(\phi(t_1)) \cdot \frac{\partial_{t_1} \phi \times \partial_{t_2} \phi}{|\partial_{t_1} \phi \times \partial_{t_2} \phi|}$$

$$= \frac{1}{|\partial_{t_1} \phi \times \partial_{t_2} \phi|} \det \left(\vec{\nu}(\phi(t_1)), \partial_{t_1} \phi(t_1), \partial_{t_2} \phi(t_1) \right)$$

also: $\int_M \vec{\nu}(x) \cdot \nu(x) dO(x) = \int_B \det \left(\vec{\nu}(\phi(t_1)), \partial_{t_1} \phi(t_1), \partial_{t_2} \phi(t_1) \right) dt$

für den WTS:

$$\int_M \vec{\nu} \cdot d\vec{F} = \int_B \vec{\nu}(\phi(t_1)) \cdot \left(d\phi_2 \wedge d\phi_1, d\phi_3 \wedge d\phi_1, d\phi_1 \wedge d\phi_2 \right)$$

$$= \int_B \vec{\nu}(\phi(t_1)) \cdot \left(\frac{\partial \phi_2}{\partial t_1} \frac{\partial \phi_1}{\partial t_2} - \frac{\partial \phi_2}{\partial t_2} \frac{\partial \phi_1}{\partial t_1}, \frac{\partial \phi_3}{\partial t_1} \frac{\partial \phi_1}{\partial t_2} - \frac{\partial \phi_3}{\partial t_2} \frac{\partial \phi_1}{\partial t_1}, \frac{\partial \phi_1}{\partial t_1} \frac{\partial \phi_2}{\partial t_2} - \frac{\partial \phi_1}{\partial t_2} \frac{\partial \phi_2}{\partial t_1} \right)$$

$$\left(\frac{\partial \phi_1}{\partial t_1} \frac{\partial \phi_2}{\partial t_2} - \frac{\partial \phi_1}{\partial t_2} \frac{\partial \phi_2}{\partial t_1} \right) \underbrace{dt_1 \wedge dt_2}_{dt}$$

(4)

$$= \int_B \vec{v}(\phi(t)) \cdot (\partial_{t_1} \phi \times \partial_{t_2} \phi) dt$$

$$= \int_B dt \left(\vec{v}(\phi(t)), \partial_{t_1} \phi(t), \partial_{t_2} \phi(t) \right) dt \quad \checkmark$$

ii) Wieder o.B. d. A. nur ein D :

$$\int_N \vec{w}(x) \cdot \tau(x) d\sigma(x) = \int_D \vec{w}(\varphi(x)) \cdot \tau(\varphi(t)) |\partial_t \varphi(t)| dt$$

$$= \int_D \vec{w}(\varphi(t)) \cdot \partial_t \varphi(t) dt$$

Anderswits:

$$\int_N \vec{w}(x) \cdot dS(x) = \int_D \vec{w}(\varphi(t)) \cdot (d\varphi_1, d\varphi_2, d\varphi_3)$$

$$= \int_D \vec{w}(\varphi(t)) \cdot \partial_t \varphi(t) dt \quad \checkmark$$

Bemerkung: Orientierungsumkehr, $v \rightarrow -v$ bzw. $\tau \rightarrow -\tau$,
dreht das Vorzeichen des Flächen- bzw. Kurven-
integrals um!

dO bzw. $d\sigma$ sind nicht nur gebogene orientierungsbewahrende Parametertransf. invariant!

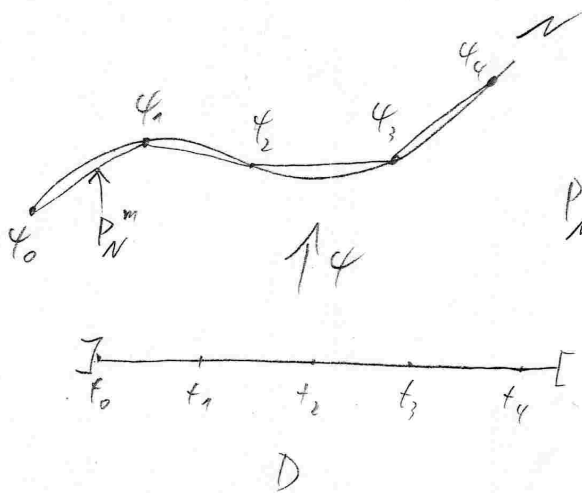
$$b) \quad (i) \quad \int_N \tau d\sigma(x) = \int_{i=1}^l \int_{D_i} \left| \frac{d\varphi_i(t)}{dt} \right| dt$$

(5)

misst die Länge L der Kurve N mit Parametrisierung

$$\varphi: D \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$l=1$:



P_N^m : Polygon an N
mit m Stützstellen

$$\begin{aligned} \int_D \left| \frac{d\varphi}{dt}(t) \right| dt &= \lim_{m \rightarrow \infty} \sum_{n=1}^m \left| \frac{\varphi_i - \varphi_{i-1}}{t_i - t_{i-1}} \right| (t_i - t_{i-1}) \\ &= \lim_{m \rightarrow \infty} \left(\sum_{n=1}^m |\varphi_i - \varphi_{i-1}| \right) = \lim_{m \rightarrow \infty} L(P_N^m) \end{aligned}$$

$$(ii) \quad \int_M \tau d\sigma(x) = \int_B \left| \left(\frac{\partial \phi}{\partial s} \times \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) (s, t) \right| d(s, t)$$

misst die Fläche von M mit Parametr. $\phi: B \rightarrow \mathbb{R}^3$

Analog zu (i) sei B ein Rechteck $R = [s_0, s_0+h] \times [t_0, t_0+k]$ zerlegt. $\phi(R)$ ist dann nach Taylor ($0 \leq \lambda, \mu \leq 1$)

$$\phi(s_0 + \lambda h, t_0 + \mu k) \approx \phi(s_0, t_0) + \lambda h \phi_s(s_0, t_0) + \mu k \phi_t(s_0, t_0)$$

also das von $h\phi_s$ und $h\phi_t$ aufgespannte, um $\phi(s_0, t_0)$ verschobene Parallelogramm mit Fläche $h h |\phi_s \times \phi_t|$. Die entsprechende Riemann-Summe summiert über die Flächen aller dieser Parallelogramme, approximiert also $\phi(B)$. (6)